

Manuale Operativo – protocollo MODBUS Versione Firmware : 7100

DAT 3022

DESCRIZIONE PRELIMINARE

Tutti i dati condivisi da un modulo comunicante con protocollo Modbus vengono mappati in tabelle, dove ad ogni dato viene associato un determinato indirizzo.

Ogni dato può essere di due tipi:

- "REGISTRO", costituito da 2 byte (word di 16 bit), può essere associato a ingressi o uscite analogiche, variabili, set-point, ecc...

- "COIL", costituito da 1 bit singolo, può essere associato a ingressi digitali (contatti), uscite digitali (relè) oppure a stati logici (allarmi, abilitazioni, ecc...).

Un registro può anche contenere l'immagine (specchio) di più coils, ad esempio i 16 ingressi digitali di un dispositivo possono essere letti o scritti come bit, quindi singolarmente, indirizzando il coil relativo ad ogni ingresso, oppure possono essere letti o scritti come un'unica porta indirizzando il registro associato, dove ogni bit corrisponde ad un coil.

Nel protocollo Modbus, i registri ed i coil si suddividono nei seguenti banchi di indirizzi:

0xxxx e 1xxxx = Coils (bit)

3xxxx e 4xxxx = Registri (word)

NOTA: I valori numerici indicati sono espressi in formato decimale, dove non diversamente specificato ('h' per esadecimale)

TABELLA REGISTRI

Registro	Descrizione	Accesso	E ² P
40001	Test	R/W	
40002	Versione Firmware	R	
40003		R	
40004	Nome Apparato	R/W	*
40005		R/W	*
40006	Comunicazione	R/W	*
40007	Indirizzo	R/W	*
40008	Ritardo RX/TX	R/W	*
40009	Watchdog Timer	R/W	*
40010	Coils	R/W	
40011	Calibrazione	R/W	
40012	SlewRate	R/W	*
40013	-- (riservato)	R/W	*
40014	Tipo Uscite	R/W	*
40015	Uscita # 0	R/W	
40016	Uscita # 1	R/W	
40017	-- (riservato)	R/W	
40018	-- (riservato)	R/W	
40019	-- (riservato)	R/W	
40020	-- (riservato)	R/W	
40021	-- (riservato)	R/W	
40022	-- (riservato)	R/W	
40023	PowerUp/Safe Uscita # 0	R/W	*
40024	PowerUp/Safe Uscita # 1	R/W	*
40025	-- (riservato)	R/W	*
40026	-- (riservato)	R/W	*
40027	-- (riservato)	R/W	*
40028	-- (riservato)	R/W	*
40029	-- (riservato)	R/W	*
40030	-- (riservato)	R/W	*

TABELLA COILS

Coil	Descrizione	Accesso	E ² P
00009	Abilitazione Watchdog	R/W	
00010	Evento Watchdog	R/W	
00011	Evento PowerUp	R/W	

FUNZIONI MODBUS SUPPORTATE

Funzione	Descrizione
01	Lettura Coils multipli (banco 0xxxx)
02	Lettura Coils multipli (banco 1xxxx)
03	Lettura Registri multipli (banco 4xxxx)
04	Lettura Registri multipli (banco 3xxxx)
05	Scrittura Coil singolo
06	Scrittura Registro singolo
15	Scrittura Coils multipli
16	Scrittura Registri multipli
08	Diagnostica

NOTE:

Per i moduli della serie DAT3000, il banco 0xxxx è lo specchio del banco 1xxxx, come il banco 3xxxx è lo specchio del banco 4xxxx, quindi ad esempio il primo registro può essere indirizzato indifferentemente come 30001 (con la funzione 04) o 40001 (con la funzione 03)

NOTE:

I registri marcati con ' * ' nella colonna ' E²P ' vengono salvati in EPROM ogni volta che vengono scritti, per essere ricaricati automaticamente ad ogni accensione del dispositivo.

DESCRIZIONE REGISTRI

40001 : TEST

Questo registro viene utilizzato per eseguire le seguenti funzioni:

- Calibrazione delle uscite analogiche (vedi descrizione nella sezione "Procedure")

40002 / 40003 : VERSIONE FIRMWARE

Campo di 2 registri di sola lettura, che contiene l'identificativo firmware dato dal costruttore.

- Default del costruttore: 7100 (hex)

40004 / 40005 : NOME APPARATO

Campo di 2 registri (4 byte o 4 caratteri ASCII) a disposizione dell'utente, può contenere il nome dell'apparato o una sigla che ne identifica la funzione all'interno dell'impianto. Ciascuno dei 4 byte può contenere qualsiasi valore da 0 a 255, quindi anche caratteri ASCII.

Il valore di default di questo campo contiene l'identificativo del modulo in caratteri ASCII.

- Default del costruttore: "3022" (ASCII).

40006 : COMUNICAZIONE

Impostare i bit di questo registro secondo la tabella seguente, per settare il baud-rate, il numero di bit, il tipo di parità e il tipo di protocollo.

- Default del costruttore: 38400 bps, modo RTU

Bit	15	14	13	12	11	10	09	08	07	06	05	04	03	02	01	00
Desc.	-	-	-	-	-	-	-	-	-	M	P1	P0	N	B2	B1	B0

Modo	M
ASCII	0
RTU	1

Parità	P1	P0
Mark	0	0
Even	0	1
Odd	1	0
Space	1	1

BaudRate	B2	B1	B0
1200	0	0	0
2400	0	0	1
4800	0	1	0
9600	0	1	1
19200	1	0	0
38400	1	0	1
57600	1	1	0
115200	1	1	1

N°bit	N
7 bit	0
8 bit	1

NOTE:

- Il numero di bit è ignorato, in quanto in modalità ASCII è fisso a 7 ed in modalità RTU è fisso a 8.
- In modalità RTU la parità è ignorata (parità NONE)

40007 : INDIRIZZO

Contiene l'indirizzo di rete del modulo; sono permessi gli indirizzi da 1 a 255.

Ogni modulo connesso alla stessa rete deve avere un indirizzo univoco.

L'indirizzo 255 è utilizzato per le funzioni broadcast (es. campionamento sincronizzato)

- Default del costruttore: 01

40008 : RITARDO RX/TX

Indica il valore del tempo di ritardo tra la ricezione di un comando e la trasmissione della risposta, espresso in millisecondi, da 0 a 255

- Default del costruttore: 01(1 ms.)

40009 : WATCHDOG TIMER

Contiene il valore del timer WatchDog, espresso in step di 0,5 secondi, da 0 a 255 (~128 sec.). Se il WatchDog è abilitato e il modulo non riceve comandi per un tempo pari al valore contenuto in questo registro, scatta l'allarme WatchDog (vedi descrizione nella sezione "Procedure").

- Default del costruttore: 10 (5 sec.)

40010 : COILS

Questo registro contiene lo specchio della tabella dei Coils: ogni bit del registro corrisponde ad un coil, secondo la tabella sotto riportata. E' possibile utilizzare questo registro per leggere o scrivere contemporaneamente tutti i coils senza dover implementare le funzioni specifiche di scrittura/lettura dei coils (01-02-05-15). Durante la scrittura, i coils di sola lettura vengono mascherati.

Bit	15	14	13	12	11	10	09	08	07	06	05	04	03	02	01	00
Coil	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	11	10	09

40011 : CALIBRAZIONE

Questo registro viene utilizzato per eseguire le funzioni di calibrazione del modulo (vedi descrizione nella sezione "Procedure").

40012 : IMPOSTAZIONE SLEW RATE USCITE ANALOGICHE

Contiene la programmazione dello slew-rate (tempo di salita e di discesa) delle uscite analogiche. Il valore di ogni uscita è formato da 4 bit, secondo la tabella a fianco:

- Default del costruttore: 0C (Immediato)

Inserire i valori di programmazione (a gruppi di 4 bit) nei registri secondo la tabella sotto riportata:

Bit	15	14	13	12	11	10	09	08	07	06	05	04	03	02	01	00	
Desc.	-	-	-	-	-	-	-	-	-	Slr uscita #1				Slr uscita #0			

Valore	V/s	mA/s
00h	Disabilitato	
01h	0.15	0.30
02h	0.30	0.60
03h	0.60	1.20
04h	1.20	2.40
05h	2.40	4.80
06h	4.80	9.60
07h	9.60	19.2
08h	19.2	38.4
09h	38.4	76.8
0Ah	76.8	153
0Bh	153	306
0Ch	Immediato	

40014 : PROGRAMMAZIONE TIPO USCITE

Ogni bit del registro corrisponde alla programmazione del tipo (1 = tensione , 0 = corrente) per ogni canale di uscita; le uscite possono essere programmate indipendentemente in tensione o corrente.

- Default del costruttore: 1 (Tensione)

Bit	15	14	13	12	11	10	09	08	07	06	05	04	03	02	01	00
Canale	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	#1	#0

40015 : VALORE USCITA ANALOGICA # 0

40016 : VALORE USCITA ANALOGICA # 1

Il valore scritto in questi registri viene convertito in un segnale analogico su ogni uscita corrispondente.

I valori sono espressi in mV per le uscite in tensione e in uA per le uscite in corrente:

0 = 0 mA 0 = 0 V
20000 = 20 mA 10000 = 10 V

40023 : VALORE POWERUP / SAFE USCITA # 0

40024 : VALORE POWERUP / SAFE USCITA # 1

All'accensione (PowerUp) ed in caso di allarme watchdog (Safe), le uscite vengono impostate automaticamente al corrispondente valore espresso in questi registri.

- Default del costruttore: 0 (0 V o 0mA)

I valori sono espressi in mV per le uscite in tensione e in uA per le uscite in corrente:

0 = 0 mA 0 = 0 V
20000 = 20 mA 10000 = 10 V

DESCRIZIONE COILS

00009 : ABILITAZIONE ALLARME WATCHDOG

Abilita l'allarme di WatchDog. Se l'allarme è abilitato e il modulo non riceve comandi per un tempo superiore a quello specificato nel registro 40009, scatta l'allarme di WatchDog (vedi descrizione nella sezione "Procedure").

0 = Watchdog disabilitato
1 = Watchdog abilitato

00010 : EVENTO ALLARME WATCHDOG

Indica lo stato dell'allarme WatchDog. Se l'allarme è abilitato e il modulo non riceve comandi per un tempo superiore a quello specificato nel registro 40009, questo coil viene forzato a 1. Per annullare l'allarme settare questo coil a 0. Se il coil viene forzato a 1 tramite un comando dall'host, sarà simulato un evento watchdog e verrà generata una condizione di allarme.

0 = Condizione normale
1 = Condizione di allarme

00011 : EVENTO POWER-UP

Questo coil viene forzato a 1 ad ogni accensione, indicando che il modulo è stato spento oppure resettato. Scrivendo il coil a 0 e monitorando il suo stato, è possibile sapere se è avvenuto un reset del modulo.

0 = il modulo non si è resettato
1 = reset avvenuto

PROCEDURE

UTILIZZO DELLA FUNZIONE "INIT"

Se non si conosce l'esatta configurazione di un modulo, può risultare impossibile stabilire una comunicazione con esso. La funzione "INIT" consente di ovviare a questo problema:

- Collegare alla rete RS485 solamente il dispositivo da programmare.
- Spegnerne il dispositivo.
- Connettere il morsetto INIT (D) al morsetto GND (C).
- Accendere il dispositivo.
- Controllare che il LED verde "PWR" posto sul fronte del modulo sia acceso.

In caso contrario, controllare i collegamenti dell'alimentazione (morsetti I e J) e della rete RS485 (morsetti A e B).

Se l'alimentazione è corretta ed il led rimane spento, potrebbe essere necessario invertire il collegamento della rete RS485.

- Impostare la porta di comunicazione con i seguenti valori
 baud-rate = 9600 bps
 parità = None
 n° bit = 8
 bit di stop = 1
- Il modulo risponde all'indirizzo 01 con protocollo RTU.
- Leggere o programmare le impostazioni desiderate nei registri:
 40006 : "Comunicazione" per l'impostazione del baud-rate
 40007 : "Indirizzo" per impostare l'indirizzo di rete del modulo
- Spegnerne il dispositivo.
- Scollegare il morsetto INIT dal morsetto GND.
- Accendere il dispositivo.
- Impostare la porta di comunicazione con il baud-rate programmato nel registro 40006.
- Il modulo risponde con l'indirizzo programmato nel registro 40007.

NOTA: La programmazione di default dei moduli in fase di produzione è la seguente:

- Indirizzo : 01
- Baud-rate : 38400 bps
- Protocollo : RTU

WATCHDOG

I moduli della serie DAT3000 sono provvisti del timer Watchdog il quale, se abilitato, fa scattare un allarme ogni volta che la comunicazione tra il modulo ed il master rimane inattiva per un tempo superiore a quello configurato. In condizione di allarme, i valori delle uscite vengono automaticamente convertiti nei valori indicati nel relativo registro "safe value", lo stato cioè nel quale devono essere impostate le uscite, e quindi gli attuatori, per evitare danni al sistema in caso di pericolo. Inoltre come ulteriore segnalazione, durante lo stato di allarme il led posto sul fronte del modulo inizia a lampeggiare e viene impostato a 1 il coil "Evento Watchdog".

Per uscire dalla condizione di allarme, resettare il coil "Evento Watchdog": il led smette di lampeggiare ed è possibile comandare le uscite.

E' presente anche un timer Watchdog hardware che sorveglia il funzionamento della CPU interna e si attiva quando la CPU si blocca per qualsiasi motivo, e non resetta il Watchdog entro il tempo prefissato, esso interviene e resetta la CPU, facendone ripartire il programma. Dopo il reset della scheda, le uscite assumeranno il loro valore iniziale ("PowerUp value"), il quale potrebbe non essere identico al valore delle uscite prima del reset. Per questo l'utente, dopo che il modulo si è resettato, deve rimandare il comando di impostazione delle porte di uscita.

CALIBRAZIONE

La procedura di calibrazione viene eseguita in fase di collaudo su tutti i moduli. A volte può comunque risultare opportuno ricalibrare il modulo secondo le esigenze dell'utente. Occorre tener presente che per calibrare correttamente i segnali analogici è necessario utilizzare strumenti di precisione ed eseguire correttamente tutti i passaggi necessari, in quanto ogni errore va a discapito della precisione e del buon funzionamento dell'apparato.

Per ricalibrare l'apparato, seguire la seguente procedura:

- 1 - Accendere il dispositivo in condizione di INIT
- 2 - Collegare un multimetro (tensione o corrente) ai morsetti relativi all'uscita da calibrare.
- 3 - Programmare l'uscita da calibrare in tensione o corrente.
- 4 - Impostare l'uscita a 0, scrivendo il valore nel relativo registro (40015 ÷ 40016)
- 5 - Scrivere 0 nel registro "Calibrazione" (40011)
- 6 - Scrivere nel registro "Test" (40001) uno dei seguenti valori, in base all'uscita da calibrare:
 21 - uscita # 0
 22 - uscita # 1
- 6 - Scrivere 10000 (per la calibrazione della tensione) o 20000 (per la calibrazione della corrente) nel registro "Calibrazione" (40011)
- 7 - Scrivere nel registro "Test" (40001) uno dei seguenti valori, in base all'uscita da calibrare:
 31 - uscita # 0
 32 - uscita # 1
- 8 - Impostare l'uscita a 0, scrivendo il valore nel relativo registro (40015 ÷ 40016)
- 9 - Rilevare sul multimetro il valore di uscita
- 10 - Scrivere il valore rilevato (espresso in mV o uA) nel registro "Calibrazione" (40011)
- 11 - Scrivere nel registro "Test" (40001) uno dei seguenti valori, in base all'uscita da calibrare:
 21 - uscita # 0
 22 - uscita # 1
- 12 - Impostare l'uscita a fondo scala (10V o 20mA), scrivendo il valore nel relativo registro (40015 ÷ 40016)
- 13 - Rilevare sul multimetro il valore di uscita
- 14 - Scrivere il valore rilevato (espresso in mV o uA) nel registro "Calibrazione" (40011)
- 15 - Scrivere nel registro "Test" (40001) uno dei seguenti valori, in base all'uscita da calibrare:
 31 - uscita # 0
 32 - uscita # 1
- 16 - Ripetere i punti da 3 a 15 per ogni uscita da calibrare.